

## Лабораторная работа № 14.

**Тема.** Решение обыкновенных дифференциальных уравнений высших порядков.

**Цель работы:** научиться решать дифференциальные уравнения в символьном виде с помощью подпакета **Symbolic Math** системы **MATLAB**; ознакомиться с использованием решателей обыкновенных дифференциальных уравнений (ОДУ) и возможностями представления решений в графическом виде.

### Теоретический минимум

Уравнение

$$f(x, y, y', y'', \dots, y^{(n)}) = 0 \quad (1)$$

называется *обыкновенным дифференциальным уравнением  $n$ -го порядка*, где  $x$  – независимая переменная,  $y$  – искомая функция. Функция, которая является определенной и дифференцированной на отрезке, называется *решением дифференциального уравнения  $n$ -го порядка*, если она превращает уравнение (1) в тождественность [51].

Задача Коши в случае дифференциального уравнения  $n$ -го порядка ставится таким образом: найти такое решение дифференциального уравнения, чтобы он и его производные, включительно к порядку  $(n-1)$  при фиксированном значении аргумента, принимали заданные значения. Другими словами, решение должно удовлетворять условиям, которые называются *начальными условиями*:

$$y(x_0) = y_0, y'(x_0) = y'_0, y''(x_0) = y''_0, \dots, y^{(n-1)}(x_0) = y^{(n-1)}_0,$$

где  $x_0, y_0, y'_0, y''_0, \dots, y^{(n-1)}_0$  – заданные значения.

Решение уравнения (1) включает в себя произвольных постоянных и может быть представлен в виде:

$$f(x, C_1, C_2, C_3, \dots, C_n) = 0.$$

**Упражнение 1.** Решение обыкновенных дифференциальных уравнений высшего порядка по схеме снижения порядка.

Дифференциальное уравнение

$$y^{(n)} = f(x) \quad (1.1)$$

решается путем  $n$  – кратного интегрирования. Дифференциальное уравнение

$$F(x, y^{(k)}, y^{(k+1)}, \dots, y^{(n)}) = 0, \quad (1.2)$$

что не содержит искомую функцию  $y$  и производные, развязывается с помощью подстановки

$$y^{(k)} = u, \quad (1.3)$$

где  $y^{(k)}$  – наименьшая за порядком производная. Тогда исходное дифференциальное уравнение сводится к дифференциальному уравнению

$$F(x, u, u', u'', \dots, u^{(n-k)}) = 0, \quad (1.4)$$

порядок которого равняется  $n-k$ .

Дифференциальное уравнение

$$F(y, y', \dots, y^{(k)}, y^{(k+1)}, \dots, y^{(n)}) = 0 \quad (1.5)$$

что не содержит независимую переменную, также допускает реализацию процедуры снижения порядка с помощью подстановки  $y' = p$ .

Пример 1. Решить уравнение  $y''' = 2x$  при начальных условиях  $y(0) = 1, y'(0) = 1, y''(0) = 1$  и построить интегральную кривую.

Уравнение вида (1.1), в левой части которого находится третья производная искомой функции, в правой – функция только от  $x$ , производную третьего порядка можем представить в виде  $y''' = \frac{dy''}{dx}$ ,

тогда  $\frac{dy''}{dx} = 2x$  или  $dy'' = 2x dx$ . После интегрирования имеем:

$$y'' = \int 2x dx = \frac{2x^2}{2} + C_1 = x^2 + C_1.$$

Подобным образом выписываем представление для второй производной, то есть  $y'' = \frac{dy'}{dx}$ . Тогда:

$$\frac{dy'}{dx} = x^2 + C_1 \text{ или } dy' = (x^2 + C_1)dx.$$

После интегрирования получаем:

$$y' = \int (x^2 + C_1)dx = \frac{x^3}{3} + C_1x + C_2 \text{ или}$$

$$dy = \left( \frac{x^3}{3} + C_1x + C_2 \right) dx.$$

Интегрирование этого уравнения позволяет найти общее решение исходного дифференциального уравнения  $y''' = 2x$ :

$$y = \frac{x^4}{12} + \frac{C_1x^2}{2} + C_2x + C_3$$

Для нахождения произвольных постоянных  $C_1, C_2, C_3$  при заданных начальных условиях  $y(0)=1, y'(0)=1, y''(0)=1$  выпишем две первые производные общего решения:

$$y = \frac{x^4}{12} + \frac{C_1x^2}{2} + C_2x + C_3, \quad y' = \frac{x^3}{3} + C_1x + C_2, \quad y'' = x^2 + C_1$$

и подставим в уравнение соответствующие начальные условия. Из

полученной системы  $\begin{cases} 1 = C_3 \\ 1 = C_2 \\ 1 = C_1 \end{cases}$  уравнений находим соответствующие

стали:  $C_1 = C_2 = C_3 = 1$

Таким образом, частное решение исходного уравнения имеет вид:

$$y = \frac{x^4}{12} + \frac{x^2}{2} + x + 1$$

Решение дифференциального уравнения  $y''' = 2x$  в среде системы **MATLAB** с помощью подсистемы **Symbolic Math** выполняется командой **dsolve** [44]:

```
>> dsolve('D3y=2*x','x')
```

```
ans =
1/12*x^4+1/2*C1*x^2+C2*x+C3
```

Для решения задачи Коши (дифференциального уравнения с заданными начальными условиями) используем следующую структуру обращения к команде **dsolve**:

```
>> dsolve('D3y=2*x','D2y(0)=1','Dy(0)=1','y(0)=1','x')
ans =
1/12*x^4+1/2*x^2+x+1
```

Заметим, что исходное дифференциальное уравнение третьего порядка может быть приведено к системе дифференциальных уравнений первого порядка, если ввести новые переменные:

$$\begin{cases} y' = u \\ u' = v \\ v' = 2x \end{cases}$$

Рассмотрим эту систему дифференциальных уравнений первого порядка. Решение дифференциального уравнения происходит на основе использования приближенного метода и предусматривает задание информации о задаче Коши (то есть задать дифференциальное уравнение и начальные условия), а также определении интервала, в котором будет представлен результат решения.

Заметим, что при решении дифференциальных уравнений по умолчанию внутренней переменной в системе **MATLAB** считается переменная **t**.

Создаем **m-файл** с целью описания правых частей дифференциальных уравнений системы дифференциальных уравнений первого порядка. Сначала формируем нулевой вектор **DR**. Вектор **DR** будет состоять из компонентов  $y', u', v'$ . Введем обозначения, благодаря которым производная  $y'$  будет отвечать элементу  $y(1)$ , производная  $y''$  будет отвечать элементу  $y(2)$ , производная  $y'''$  будет отвечать элементу  $y(3)$ . Эти элементы будут составлять правые части системы уравнений в **m-файле**, который формируется соответствующим образом с помощью следующих команд:

```
function DR=prur1(t,y)
```

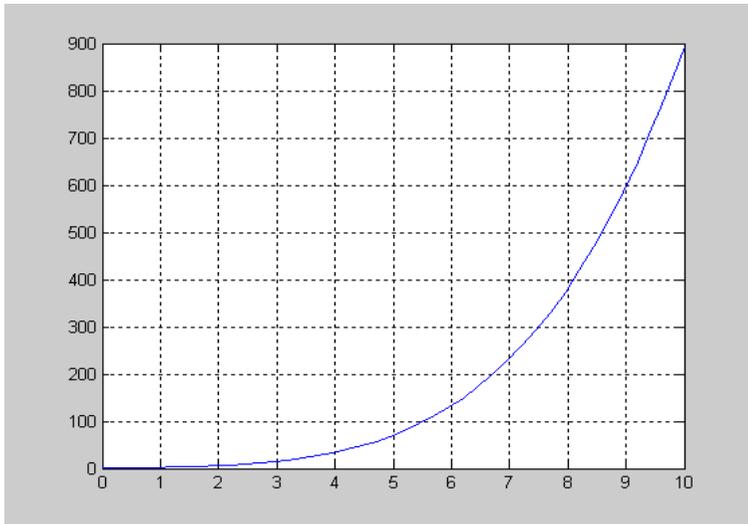
```
DR=zeros(3,1);
DR(1)=y(2);
DR(2)=y(3);
DR(3)=2*t;
```

Зададим начальные условия  $y_0$  (вектор начальных условий), интервал (**tspan**), в котором будет представлен результат, и отыскиваем решение исходного дифференциального уравнения:

```
>> y0=[1 1 1];tspan=[0 10];>> [t,y]=ode45('prur1',tspan,y0);
```

График решения (интегральная кривая) строится после применения следующих команд (см. рис. 14.1):

```
>> plot(t,y(:,1));grid on
```



Мал.14.1 – График решения дифференциального уравнения на отрезке

Пример 2. Решить уравнение  $xy^{(IV)} + y''' = 0$  при начальных условиях  $y(1) = 1, y'(1) = 1, y''(1) = 1, y'''(1) = 1$  и построить интегральную кривую.

Это дифференциальное уравнение вида (1.2), для которого  $n = 4$ . Принимая низшую производную  $y'''$  за новую неизвестную функцию, выполнимо подстановку (1.3):

$$y''' = u,$$

Тогда исходное дифференциальное уравнение можно записать в виде:

$$y^{(IV)} = \frac{du}{dx}$$

И представить его в виде дифференциального уравнения первого порядка относительно  $u$ :

$$xu' + u = 0.$$

После разделения переменных получаем:

$$\frac{du}{u} = -\frac{dx}{x}.$$

Интегрирование уравнения дает:

$$u = \frac{C_1}{x}.$$

Это выражение представляет собой дифференциальное уравнение типа (1.1). Последовательное тройное интегрирование приводит к следующему результату:

$$y'' = \int \frac{C_1}{x} dx = C_1 \ln x + C_2;$$

$$y' = C_1(x \ln x - x) + C_2x + C_3;$$

$$y = C_1 \left( \frac{x^2}{2} \ln x - \frac{3}{4}x^2 \right) + \frac{C_2}{2}x^2 + C_3x + C_4.$$

Можно искомое решение записать в виде:

$$y = K_1x^2 \ln x + K_2x^2 + C_3x + C_4,$$

Если ввести новые обозначения для постоянных:

$$K_1 = \frac{C_1}{2}, K_2 = \frac{C_2}{2} - \frac{3}{4}C_1.$$

В результате подстановки начальных условий в соответствующие уравнения, получаем:

$$\begin{cases} y = K_1x^2 \ln x + K_2x^2 + C_3x + C_4 \\ y' = C_1(x \ln x - x) + C_2x + C_3 \\ y'' = C_1 \ln x + C_2 \\ y''' = \frac{C_1}{x} \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} 1 = K_2 + C_3 + C_4 \\ 1 = C_1 - C_2 + C_3 \\ 1 = C_2 \\ 1 = C_1 \end{cases}.$$

При решении указанной системы находим значения произвольных постоянных:

$$C_1 = 1, C_2 = 1, C_3 = 1, C_4 = \frac{1}{4}.$$

Таким образом, частичное решение исходного уравнения  $xy^{(IV)} + y''' = 0$  имеет вид:

$$y = \frac{1}{2}x^2 \ln x - \frac{1}{4}x^2 + x + \frac{1}{4}$$

Найдем решение исходного уравнения в среде системы **MATLAB** с помощью подсистемы **Symbolic Math**:

```
>> dsolve('D4y*t+D3y=0')
ans =
C1+C2*t+C3*t^2+C4*t^2*log(t)
```

Решаем задачу Коши для дифференциального уравнения  $xy^{(IV)} + y''' = 0$  при заданной последовательности начальных условий:  $y(1) = 1, y'(1) = 1, y''(1) = 1, y'''(1) = 1$ :

```
>> dsolve('D4y*t+D3y=0','D3y(1)=1','D2y(1)=1','Dy(1)=1','y(1)=1')
ans =
1/4+t-1/4*t^2+1/2*t^2*log(t)
```

Рекомендуем сравнить решения задачи, которые получены аналитическим методом и с помощью средств подсистемы **Symbolic Math** системы **MATLAB**.

Заметим, что исходное дифференциальное уравнение четвертого порядка может быть представлено в виде системы дифференциальных уравнений первого порядка, если ввести новые переменные:

$$\begin{cases} y' = u \\ u' = v \\ v' = w \\ w' = -\frac{v'}{x} \end{cases}.$$

Для решения этих уравнений можно использовать приближенный метод. Для этого необходимо задать информацию об исходной задаче Коши (то есть задать дифференциальное уравнение и

начальные условия), а также определить интервал, в котором будет представлен результат решения.

Заметим, что по умолчанию внутренней переменной в системе **MATLAB** считается переменная **t**.

Создаем **m-файл** с целью описания правых частей дифференциальных уравнений системы дифференциальных уравнений первого порядка. В правой части одного из приведенных уравнений системы появляется выражение  $-\frac{v'}{x}$ . Для избежания

деления на 0, что может привести к остановке выполнения алгоритма решения, добавляем к переменной **t** относительно малую величину 0,0000001 (рассчитываем на то, что такое изменение не будет влиять на результат численного решения).

Сначала сформируем нулевой вектор **DR**. При этом вектор **DR** состоит из компонентов  $y', u', v', w'$ , а  $y(1), y(2), y(3), y(4)$  образуют правые части системы уравнений **y m-файлу**. Определим, что переменная **y** будет отвечать элементу в  $y(1)$ , производная  $y'$  будет отвечать элементу  $y(2)$ , производная  $y''$  будет отвечать элементу  $y(3)$ , а производная  $y'''$  будет отвечать элементу  $y(4)$ . Таким образом, для формирования **m-файла** используем следующие операции:

```
function DR =prur2(t,y)
DR =zeros(4,1);DR (1)=y(2);DR (2)=y(3);
DR (3)=y(4);DR (4)= -y(4)./(t+.0000001);
```

Задаем начальные условия **y0** (вектор начальных условий) и интервал (**tspan**), в котором будет представлен результат, и с помощью решателя формируем команду решения исходного дифференциального уравнения:

```
>> y0=[1 1 1 1]; tspan=[0 20];
>> [t,y]=ode45('prur2',tspan,y0);
>> plot(t,y(:,1));grid on
```

**Упражнение 2.** Решение линейных дифференциальных однородных уравнений высших порядков с постоянными коэффициентами.

Дифференциальное уравнение

$$a_n y^{(n)} + a_{n-1} y^{(n-1)} + \dots + a_2 y'' + a_1 y' + a_0 y = 0, \quad (2.1)$$

где  $a_n, a_{n-1}, \dots, a_2, a_1, a_0$  – постоянные величины, называется *линейным однородным уравнением  $n$ -го порядка с постоянными коэффициентами*.

Общее решение уравнения (2.1) представляется в виде:

$$y = C_1 y_1 + C_2 y_2 + C_3 y_3 + \dots + C_n y_n, \quad (2.2)$$

где  $y_1, \dots, y_n$  – его линейно независимые частичные решения, которые находятся в результате решения так называемого характеристического уравнения [23]

$$a_n r^n + a_{n-1} r^{n-1} + \dots + a_2 r^2 + a_1 r + a_0 = 0. \quad (2.3)$$

Если характеристическое уравнение имеет  $n$  действительных разных корней, то каждому из них отвечает частичное решение

$$y_m = e^{r_m x}, \quad (2.4)$$

а общее решение уравнения (2.1) приобретает вид

$$y = C_1 e^{r_1 x} + C_2 e^{r_2 x} + \dots + C_n e^{r_n x}. \quad (2.5)$$

Если уравнение (2.3) имеет  $k$  действительных равных корней  $r_1 = r_2 = \dots = r_k$  (то есть, корень  $r_1$  имеет кратность  $k$ ), то частичные решения имеют вид:

$$y_1 = x e^{r_1 x}, y_2 = e^{r_1 x}, \dots, y_k = x^{k-1} e^{r_1 x}, \quad (2.6)$$

В случае комплексно связанных корней  $r_{1,2} = \alpha \pm i\beta$  соответствующие частичные развязки записываются в форме:

$$y_1 = e^{\alpha x} \cos \beta x, y_2 = e^{\alpha x} \sin \beta x. \quad (2.7)$$

Комплексно связанным корням законченной кратности отвечают следующие частичные развязки:

$$y_1 = e^{\alpha x} \cos \beta x, y_2 = x e^{\alpha x} \cos \beta x, \dots, y_k = x^{k-1} e^{\alpha x} \cos \beta x; \quad (2.8)$$

$$y_{k+1} = e^{\alpha x} \sin \beta x, y_{k+2} = x e^{\alpha x} \sin \beta x, \dots, y_{2k} = x^{k-1} e^{\alpha x} \sin \beta x$$

Пример 1. Решить уравнение  $y''' - 2y'' - y' + 2y = 0$ .

Для данного уравнения с постоянными коэффициентами составляем характеристическое уравнение (при этом нужно сохранить соответствующие коэффициенты характеристического уравнения:

вместо  $y$  поставить 1, вместо производной  $-$ того порядка поставить функцию степени  $r^k$   $r^k$  :

$$r^3 - 2r^2 - r + 2 = 0.$$

Перепишем левую часть в виде:

$$r^2(r-2) - (r-2),$$

тогда получаем:

$$(r-2)(r^2-1) = 0,$$

откуда

$$r_1 = -1, r_2 = 1, r_3 = 2.$$

В соответствии с представлением (2.5) получаем общее решение в виде:

$$y = C_1 e^{-x} + C_2 e^x + C_3 e^{2x}.$$

Найдем частичное решение исходного дифференциального уравнения при заданных начальных условиях  $y''(0) = 1, y'(0) = 1, y(0) = 1$ . Путем подстановки величин начальных условий в соответствующие уравнения получаем соответствующую систему уравнений, из которой определяются величины постоянные:

$$\begin{cases} 1 = C_1 + C_2 + C_3 \\ 1 = -C_1 + C_2 + 2C_3 \\ 1 = C_1 + C_2 + 4C_3 \end{cases} \Rightarrow C_1 = -\frac{1}{6}, C_2 = \frac{3}{2}, C_3 = -\frac{1}{3}.$$

Таким образом, частичное решение исходного уравнения имеет вид

$$y = -\frac{1}{6} e^{-x} + \frac{3}{2} e^x - \frac{1}{3} e^{2x}$$

или, после упрощения данного представления, получаем, что:

$$y = e^x.$$

Для нахождения решения исходного уравнения в среде системы **MATLAB** с помощью подсистемы **Symbolic Math** используем команду **dsolve**:

```
>> dsolve('D3y-2*D2y-Dy+2*y=0')
ans =
C1*exp(t)+C2*exp(2*t)+C3*exp(-t)
```

Решение задачи Коши с заданными начальными условиями выполняется с помощью расширенной структуры команды **dsolve**:

```
>> dsolve('D3y-2*D2y-
.Dy+2*y=0','D2y(0)=1','Dy(0)=1','y(0)=1','x')
ans =
exp(x)
```

Заметим, что исходное дифференциальное уравнение третьего порядка может быть сведено к системе дифференциальных уравнений первого порядка, если ввести новые переменные:

$$\begin{cases} y' = u \\ u' = v \\ v' = 2v + u - 2y \end{cases}.$$

Эти уравнения можно решить на основе использования приближенного метода. Для этого необходимо задать информацию о задаче Коши (то есть задать дифференциальное уравнение и начальные условия), а также определить интервал, в котором будет представлен результат решения.

Заметим, что по умолчанию внутренней переменной в системе **MATLAB** считается переменная **t**.

Создаем **m-файл** с целью описания правых частей дифференциальных уравнений системы дифференциальных уравнений первого порядка. Сначала формируем нулевой вектор **DR**. При этом вектор **DR** состоит из компонентов, а элементы в(1), в(2), в(3) образуют правые части системы уравнений у **m-файлу**. Определим, что переменная **y** будет отвечать элементу в(1), производная **y'** будет отвечать элементу в(2), производная **y''** будет отвечать элементу в(3).

Таким образом, **m-файл** записывается с помощью следующих команд:

```
function DR =prur4(t,y);
DR =zeros(3,1);DR (1)=y(2);DR (2)=y(3);
DR (3)=2*y(3)+y(2)-2*y(1);
```

Задаем начальные условия **y0** (вектор начальных условий) и интервал (**tspan**), в котором будет представлен результат, и отыскиваем решение с помощью решателя ЗДР и формируем команду для построения графика (интегральной кривой) решения:

```
>> y0=[1 1 1 ]; tspan=[0 20];
```

```
>> [t,y]=ode45('prur4',tspan,y0); plot(t,y)
```

Пример 2. Решить уравнение  $y''' - 7y'' + 15y' - 9y = 0$  при начальных условиях  $y(0) = 2, y'(0) = \frac{1}{2}, y''(0) = 0$ .

Составляем характеристическое уравнение

$$r^3 - 7r^2 + 15r - 9 = 0,$$

один из корней которого  $r_1 = 1$  можно найти методом проб. После выделения множителя  $(r - 1)$  из левой части исходного характеристического уравнения, получаем:

$$(r^3 - 7r^2 + 15r - 9) : (r - 1) = r^2 - 6r + 9,$$

$$(r - 1)(r^2 - 6r + 9) = 0.$$

Легко находятся еще два коренные характеристического уравнения:  $r_2 = r_3 = 3$ . Таким образом, характеристическое уравнение имеет один простой (однократный  $r_1 = 1$ ) корень и двукратный корень  $r_2 = 3$  ( $k = 2$ ).

В соответствии с формулами (2.6) и (2.2) получаем общее решение

$$y = C_1 e^x + C_2 e^{3x} + C_3 x e^{3x}.$$

Найдем частичное решение исходного дифференциального уравнения при заданных початковтх условиях  $y''(0) = 0, y'(0) = \frac{1}{2}, y(0) = 2$ .

После подстановки величин начальных условий в соответствующие уравнения получаем систему уравнений, из которой находятся произвольные стали:

$$\begin{cases} C_1 + C_2 = 2 \\ C_1 + 3C_2 + C_3 = \frac{1}{2} \\ C_1 + 9C_2 + 6C_3 = 0 \end{cases} \Rightarrow C_1 = \frac{15}{4}, C_2 = -\frac{7}{4}, C_3 = 2.$$

Искомое частичное решение исходного дифференциального уравнения имеет вид:

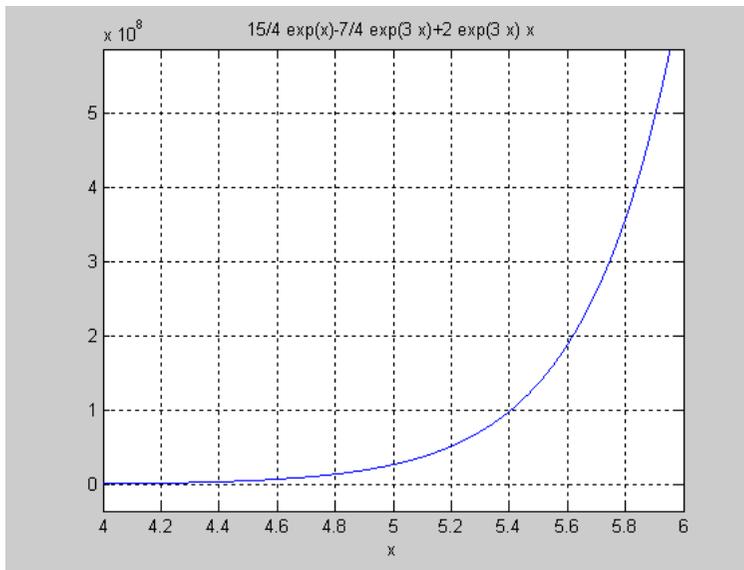
$$y = \frac{15}{4} e^x - \frac{7}{4} e^{3x} + 2e^{3x}.$$

Для нахождения решения исходного уравнения с помощью подсистемы **Symbolic Math** в среде **MATLAB** применяем команду **dsolve**:

```
>> dsolve('D3y(7*D2y+15*Dy(9*y=0','x')
ans =
C1*exp(x)+C2*exp(3*x)+C3*exp(3*x)*x
```

Решение задачи Коши (дифференциального уравнения с известными начальными условиями) предусматривает использование расширенной структуры команды **dsolve** (график решения см. на рис. 14.2):

```
>> dsolve('D3y(7*D2y+15*Dy(9*y=0','y(0)=2','Dy(0)=1/2','D2y(0)=0','x')
ans =
15/4*exp(x)-7/4*exp(3*x)+2*exp(3*x)*x
```



Мал.14.2 – График решения дифференциального уравнения  $y''' - 7y'' + 15y' - 9y = 0$  на отрезке

Очевидно, результат совпадает с точностью до названия переменной с предварительно полученным решением.

Заметим, что исходное дифференциальное уравнение третьего порядка может быть сведено к системе дифференциальных уравнений первого порядка, если ввести новые переменные:

$$\begin{cases} y' = u \\ u' = v \\ v' = 7v - 15u + 9y \end{cases}.$$

Эти уравнения системы можно решить на основе использования приближенного метода. Для этого необходимо задать информацию о задаче Коши (то есть задать дифференциальное уравнение и начальные условия), а также определить интервал, в котором будет представлен результат.

Заметим, что по умолчанию внутренней переменной в системе **MATLAB** считается переменная **t**.

Создаем **m-файл** с целью описания правых частей дифференциальных уравнений системы дифференциальных уравнений первого порядка. Сначала формируем нулевой вектор **DR**. При этом вектор **DR** состоит из компонентов, а элементы  $v(1)$ ,  $v(2)$ ,  $v(3)$  образуют правые части системы уравнений у **m-файлу**. Определим, что переменная  $y$  будет отвечать элементу  $y(1)$ , производная  $y'$  будет отвечать элементу  $y(2)$ , производная  $y''$  будет отвечать элементу  $y(3)$ . Таким образом, **m-файл** формируется в результате применения следующих команд:

```
function DR=prur5(t,y);
DR=zeros(3,1);
DR(1)=y(2);
DR(2)=y(3);
DR(3)=7*y(3)-15*y(2)+9*y(1);
```

Зададим интервал интегрирования, начальные условия и решение:

```
>> y0=[2 0.5 0]; tspan=[0 10];
>> [t,y]=ode45('prur5',tspan,y0); plot(t,y)
```

**Упражнение 3.** Решение линейных дифференциальных неоднородных уравнений с постоянными коэффициентами.

Дифференциальное уравнение

$$a_n y^{(n)} + a_{n-1} y^{(n-1)} + \dots + a_2 y'' + a_1 y' + a_0 y = f(x) \quad (3.1)$$

называется *линейным неоднородным уравнением с постоянными коэффициентами*

$$a_n, a_{n-1}, \dots, a_2, a_1, a_0.$$

Если, то уравнение (3.1) становится однородным:

$$a_n y^{(n)} + a_{n-1} y^{(n-1)} + \dots + a_2 y'' + a_1 y' + a_0 y = 0. \quad (3.2)$$

Общее решение уравнения (3.1) определяется формулой

$$y = y_0 + \bar{y}, \quad (3.3)$$

где  $y_0$  – общее решение соответствующего однородного уравнения (3.2), а  $\bar{y}$  – частичное решение данного неоднородного уравнения.

Напомним, что в простых случаях частичное решение, если  $\alpha + i\beta$  не является корнем характеристического уравнения соответствующего уравнению (3.2), может быть найдено с помощью метода неопределенных коэффициентов.

В случае, когда правая часть уравнения (3.1)

$$f(x) = e^{\alpha x} P_m(x), \quad (3.4)$$

где  $P_m(x)$  – многочлен  $m$ -й степени, то частичное решение, отыскивают в виде:

$$\bar{y} = e^{\alpha x} M_m(x), \quad (3.5)$$

где  $M_m(x)$  – многочлен той же степени, что и  $P_m(x)$ , но с неопределенными коэффициентами, и в случае, когда  $\alpha$  имеет кратность, в виде:

$$\bar{y} = x^k e^{\alpha x} M_m(x). \quad (3.6)$$

В частности, при  $f(x) = P_m(x)$ . Если  $\alpha = 0$  не является корнем характеристического уравнения, то существует частичное решение, если  $\alpha = 0$  – корень характеристического уравнения кратности, то  $\bar{y} = x^k M_m(x)$ .

В случае, когда

$$f(x) = e^{\alpha x} [P(x) \cos \beta x + Q(x) \sin \beta x], \quad (3.7)$$

где  $P(x)$  и  $Q(x)$  – многочлены, наибольшая степень которых, то частичное решение, когда  $\alpha + i\beta$  не являются корнем характеристического уравнения, отыскивают в виде:

$$\bar{y} = e^{\alpha x} [M(x) \cos \beta x + N(x) \sin \beta x]. \quad (3.8)$$

и, если  $\alpha + i\beta$  является корнем характеристического уравнения кратности, в виде

$$\bar{y} = x^k e^{\alpha x} [M(x) \cos \beta x + N(x) \sin \beta x], \quad (3.9)$$

где  $M(x)$  и  $N(x)$  – многочлены степени.

В случае, когда

$$f(x) = f_1(x) + f_2(x) + f_3(x), \quad (3.10)$$

где,  $f_3(x)$  – функции вида (3.4) и (3.7), то существует частичное решение

$$\bar{y} = \bar{y}_1 + \bar{y}_2 + \bar{y}_3, \quad (3.11)$$

Где соответствующие развязки  $\bar{y}_1, \bar{y}_2, \bar{y}_3$  определяются согласно указанным выше правилам.

В общем случае частичное решение уравнения (3.1) может быть найдено с помощью метода вариации произвольных постоянных (методу Лагранжа). Предположим, что

$$y = C_1 y_1 + C_2 y_2 + \dots + C_n y_n$$

является общим решением однородного уравнения (3.2). Тогда общее решение неоднородного уравнения (3.1) можно отыскать

$$y = C_1(x) y_1 + C_2(x) y_2 + \dots + C_n(x) y_n. \quad (3.12)$$

Искомые функции  $C_1(x) y_1, C_2(x) y_2, \dots, C_n(x) y_n$  находят из системы уравнений:

$$\left. \begin{aligned} C_1' y_1 + C_2' y_2 + \dots + C_n' y_n &= 0; \\ C_1' y_1' + C_2' y_2' + \dots + C_n' y_n' &= 0; \\ \dots &\dots \dots \dots \dots \dots \dots \dots \dots \\ C_1' y_1^{(n-2)} + C_2' y_2^{(n-2)} + \dots + C_n' y_n^{(n-2)} &= 0; \\ C_1' y_1^{(n-1)} + C_2' y_2^{(n-1)} + \dots + C_n' y_n^{(n-1)} &= f(x). \end{aligned} \right\} \quad (3.13)$$

Пример 1. Решить уравнение  $y''' + y' = e^x$ . Найти решение, которое удовлетворяет начальным условиям:  $y''(0) = 0, y'(0) = 0, y(0) = 0$ .

Это линейное неоднородное уравнение третьего порядка с постоянными коэффициентами, правая часть которого является функцией вида (3.4), где  $\alpha = 1, m = 0$ , то есть  $m = 2$ .

Находим сначала общее решение соответствующего однородного уравнения

$$y''' + y = 0.$$

Поскольку характеристическое уравнение  $r^3 + r = 0$  имеет корни, то общее решение однородного уравнения определяется формулой

$$y_0 = C_1 + C_2 \cos x + C_3 \sin x.$$

В соответствии с формулой (3.5) частное решение исходного уравнения отыщем в виде

$$y_q = Ae^x,$$

Выписываем производные от функции :

$$y'_q = y''_q = y'''_q = Ae^x.$$

После подстановки выражений для  $y$  и  $y'$  в исходное уравнение и сокращение на  $e^x$ , получим тождественность

$$A + A = 1, \text{ откуда } A = \frac{1}{2}.$$

Таким образом, общее решение данного уравнения получает вид

$$\bar{y} = y_0 + y_q = C_1 + C_2 \cos x + C_3 \sin x + \frac{1}{2}e^x.$$

После подстановки величин начальных условий  $y''(0) = 0, y'(0) = 0, y(0) = 0$  в соответствующие уравнения получаем систему уравнений, из которой находятся величины постоянные:

$$\begin{cases} C_1 + C_2 + \frac{1}{2} = 0 \\ C_3 + \frac{1}{2} = 0 \\ \frac{1}{2} - C_2 = 0 \end{cases} \Rightarrow C_1 = -1, C_2 = \frac{1}{2}, C_3 = -\frac{1}{2}.$$

Ясно, что искомое частное решение исходного дифференциального уравнения имеет вид:

$$y = \frac{1}{2}e^x - 1 + \frac{1}{2}\cos x - \frac{1}{2}\sin x$$

Для нахождения решения исходного уравнения с помощью подсистемы **Symbolic Math** в среде **MATLAB** применяем команду **dsolve**:

```
>> dsolve('D3y+Dy=exp(x)', 'x')
ans =
1/2*exp(x)+C1+C2*sin(x)+C3*cos(x)
```

Решение задачи Коши (дифференциального уравнения с известными начальными условиями) предусматривает использование расширенной структуры команды **dsolve**:

```
>> dsolve('D3y+Dy=exp(x)', 'D2y(0)=0', 'Dy(0)=0', 'y(0)=0', 'x')
ans =
1/2*exp(x)(1(1/2*sin(x)+1/2*cos(x))
```

Нетрудно убедиться, что результат совпадает с точностью до названия переменной с предварительно полученным решением.

Заметим, что исходное дифференциальное уравнение третьего порядка может быть возведено к системе дифференциальных уравнений первого порядка, если ввести новые переменные:

$$\begin{cases} y' = u \\ u' = v \\ v' = e^t - u \end{cases}.$$

Решаем уравнение на основе использования приближенного метода и построим график результата (интегральную кривую). Для этого необходимо задать информацию о задаче Коши (то есть задать

дифференциальное уравнение и начальные условия), а также определить интервал, в котором будет представлен результат.

Заметим, что по умолчанию внутренней переменной в системе **MATLAB** считается переменная **t**.

Создаем **m-файл** с целью описания правых частей дифференциальных уравнений системы дифференциальных уравнений первого порядка. Сначала формируем нулевой вектор **DR**. При этом вектор **DR** состоит из компонентов, а элементы в(1), в(2), в(3) образуют правые части системы уравнений у **m-файлу**. Определим, что переменная **y** будет отвечать элементу **y(1)**, производная **y'** будет отвечать элементу **y(2)**, производная **y''** будет отвечать элементу **y(3)**. Таким образом, **m-файл** формируется в результате применения следующих команд:

```
function DR=prur9(t,y);
DR=zeros(3,1);DR(1)=y(2);DR(2)=y(3);
DR(3)=(в(1)+(exp(2*t))*(t.^2+t+1);
```

Зададим интервал интегрирования, начальные условия и проводим поиск решения:

```
>> y0=[0 0 0]; tspan=[-4 4];
>> [t,y]=ode45('prur9',tspan,y0); plot(t,y(:,1))
```

Пример 2. Решить уравнение  $y''' + y = x^4$ .

Правая часть уравнения является функцией вида (3.4), для которой  $m = 4$ . Характеристическое уравнение

$$r^3 + r = 0 \text{ или}$$

имеет корни, потому общее решение однородного уравнения  $y''' + y' = 0$  определяется формулой

$$y_0 = C_1 + C_2 \cos x + C_3 \sin x.$$

Поскольку число является простым корнем характеристического уравнения, то частичное решение отыскивается в виде

$$\bar{y} = xe^{0 \cdot x} (Ax^4 + Bx^3 + Cx^2 + Dx + E)$$

или

$$\bar{y} = (Ax^5 + Bx^4 + Cx^3 + Dx^2 + Ex).$$

Находим первые производные функции

$$\bar{y}' = 5Ax^4 + 4Bx^3 + 3Cx^2 + Dx + E;$$

$$\bar{y}'' = 20Ax^3 + 12Bx^2 + 6Cx + 2D;$$

$$\bar{y}''' = 60Ax^2 + 24Bx + 6C.$$

После подстановки выражений для  $\bar{y}'$ ,  $\bar{y}'''$  в исходное уравнение, получим тождественность

$$60Ax^2 + 24Bx + 6C + 5Ax^4 + 4Bx^3 + 3Cx^2 + Dx + E = x^4,$$

откуда

$$5A = 1, 4B = 0, 60A + 3C = 0, 24B + 2D = 0, 6C + E = 0,$$

то есть

$$A = \frac{1}{5}, B = 0, C = -4, D = 0, E = 24.$$

Таким образом

$$\bar{y} = \frac{1}{5}x^5 - 4x^3 + 24x, \quad y = C_1 + C_2 \cos x + C_3 \sin x + \frac{1}{5}x^5 - 4x^3 + 24x$$

Подстановки величин начальных условий  $y''(0) = 0, y'(0) = 0, y(0) = 0$  в соответствующие уравнения позволяют получить систему уравнений, из которой находятся величины постоянные:

$$\begin{cases} C_1 + C_2 = 0 \\ C_3 + 24 = 0 \\ C_2 = 0 \end{cases} \Rightarrow C_1 = 0, C_2 = 0, C_3 = -24.$$

Таким образом, искомое частичное решение исходного дифференциального уравнения имеет вид:

$$y = -24 \sin x + \frac{1}{5}x^5 - 4x^3 + 24x$$

Для нахождения решения исходного уравнения с помощью подсистемы **Symbolic Math** в среде **MATLAB** используем команду **dsolve**:

```
>> dsolve('D3y+Dy=x^4','x')
```

```
ans =
```

```
1/5*x^5-4*x^3+24*x+C1+C2*sin(x)+C3*cos(x)
```

Решение задачи Коши (дифференциального уравнения с известными начальными условиями) предусматривает использование расширенной структуры команды **dsolve**:

```
> dsolve('D3y+Dy=x^4','D2y(0)=0','Dy(0)=0','y(0)=0','x')
```

ans =  
 $1/5*x^5-4*x^3+24*x-24*\sin(x)$

Убедитесь, что результат совпадает с точностью до названия переменной с предварительно полученным решением.

Заметим, что исходное дифференциальное уравнение третьего порядка может быть возведено к системе дифференциальных уравнений первого порядка, если ввести новые переменные:

$$\begin{cases} y' = u \\ u' = v \\ v' = t^4 - y \end{cases}.$$

Эти уравнения решаем на основе использования приближенного метода. Для этого необходимо задать информацию о задаче Коши (то есть задать дифференциальное уравнение и начальные условия), а также определить интервал, в котором будет представлен результат.

Заметим, что по умолчанию внутренней переменной в системе **MATLAB** считается переменная **t**.

Создаем **m-файл** с целью описания правых частей дифференциальных уравнений системы дифференциальных уравнений первого порядка. Сначала формируем нулевой вектор **DR**. При этом вектор **DR** состоит из компонентов, а элементы  $v(1)$ ,  $v(2)$ ,  $v(3)$  образуют правые части системы уравнений **y m-файлу**. Определим, что переменная **y** будет отвечать элементу  $y(1)$ , производная  $y'$  будет отвечать элементу  $y(2)$ , производная  $y''$  будет отвечать элементу  $y(3)$ . Таким образом, **m-файл** формируется в результате применения следующих команд:

```
function DR=prur10(t,y);
DR=zeros(3,1);DR(1)=y(2);DR(2)=y(3);
DR(3)=-y(2)+(t.^4);
```

Зададим интервал интегрирования, начальные условия и осуществим поиск решения, на основе следующих команд:

```
>> y0=[0 0 0]; tspan=[-4 4];
>> [t,y]=ode45('prur10',tspan,y0); plot(t,y(:,1))
```

Как известно, с помощью дифференциальных уравнений описываются различные физические процессы. Рассмотрим, например, движение материальной точки.

Пример 5. Решить дифференциальное уравнение, которое описывает движение материальной точки в гравитационном поле Земли (константа  $g = 9.8 \text{ м/с}^2$ ). Начальные значения: начальная координата, начальная скорость  $y'(0) = 10 \text{ м/с}$ .

Обозначим, что позволяет заменить исходное дифференциальное уравнение системой:

$$\begin{cases} u_1' = y_2 \\ u_2' = -9.8 \end{cases}.$$

Сформируем вектор начальных значений:

```
>> y0=[0;10];
```

и вектор значений аргумента, в которых будет определяться решение задачи:

```
>> tspan=0:.2:2;
```

Функцию вычисления правых частей системы уравнений можно записать в виде **m-файлу**. **M-файл** будет состоять из вспомогательной нулевой матрицы, элементы которой состоят из выражений правых частей исходной системы:

```
function U=difs1(t,y)
U=zeros(2,1);U(1)=y(2);U(2)=-9.8;
```

Для выполнения численного решения системы уравнений обращаемся к решателю ЗДР **ode45**:

```
>> [t,y]=ode45('difs1',tspan,y0)
```

```
t =
    0
    0.2000
    0.4000
    0.6000
    0.8000
    1.0000
    1.2000
    1.4000
    1.6000
    1.8000
    2.0000
y =
```

## Практические задания лабораторной работы № 14.

Выполнить следующие задания :

Задание 1. Предоставлено линейное неоднородное дифференциальное уравнение

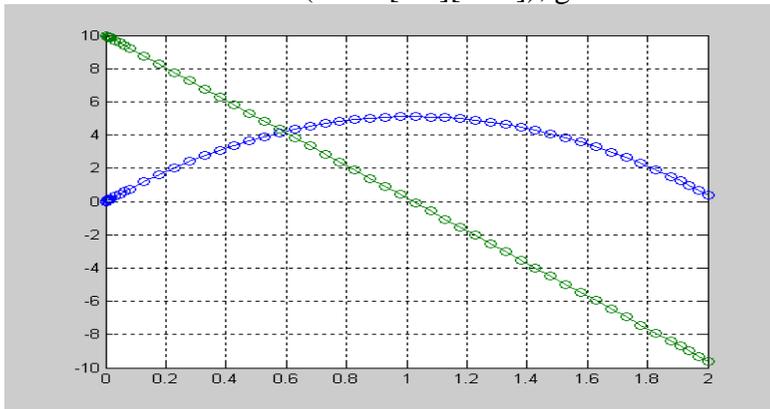
$$y''(t) + Py'(t) + Qy(t) = f_i(t)$$

Решить задачу Коши и построить интегральную кривую средствами подсистемы **Symbolic Math** и с помощью решателей дифференциальных уравнений **ode\*\***( варианты заданий приведены в табл. 14.1).

0 10.0000  
1.8040 8.0400  
3.2160 6.0800  
4.2360 4.1200  
4.8640 2.1600  
5.1000 0.2000  
4.9440 -1.7600  
4.3960 -3.7200  
3.4560 -5.6800  
2.1240 -7.6400

Для получения графиков решений  $y(t)$  и  $y'(t)$  (см. рис. 14.3) исходного дифференциального уравнения  $y'' = -g$  следует использовать решатель ОДН **ode45** в следующем виде:

```
>> ode45('difs1'[0 2][0 10]); grid
```



Мал.14.3 – График решения дифференциального уравнения

Заметим, что зеленым маркером обозначен график  $y(t)$ , а синим маркером определяется изменение скорости по времени  $y'(t)$ .

Таблица 14.1 – Варианты к заданию №1

№ п/п	Коэффициенты		Правые части уравнения		Начальные условия	
	$P$	$Q$	$f_1(t)$	$f_2(t)$	$y(0)$	$y'(0)$
1	-5	6	$2e^{4t}$	$4e^{2t}$	0	1
	-4	4	$3e^{5t}$	$e^{2t}$	1	0
2	0	9	$4e^{-2t}$	$2\sin 3t$	0	2
	1	-12	$2e^{-2t}$	$5e^{3t}$	1	0
3	6	9	$5e^{-4t}$	$2e^{-3t}$	0	1
	0	16	$4e^{-3t}$	$3\sin 4t$	1	0
4	3	-10	$2e^{3t}$	$4e^{2t}$	0	1
	-10	25	$4e^{2t}$	$2e^{5t}$	2	0
5	0	25	$2e^{3t}$	$4\cos 5t$	0	2

	3	-4	$2e^{5t}$	$3e^{-4t}$	1	0
6	12	36	$3e^{-2t}$	$n$	0	2
	0	36	$5e^{4t}$	$3\cos 6t$	1	0
7	-1	-6	$2e^{-3t}$	$3e^{-2t}$	0	1
	4	4	$3e^{4t}$	$5e^{-2t}$	2	0
8	0	64	$4e^{-5t}$	$3\cos 8t$	0	1
	1	-6	$2e^{5t}$	$4e^{-3t}$	1	0
9	-18	81	$5e^{4t}$	$6e^{9t}$	0	2
	0	9/4	$3e^{-2t}$	$5\cos \frac{3}{2}t$	1	0
10	-1	-12	$k$	$t$	0	1
	2	1	$4e^{-3t}$	$4e^{-t}$	2	0
11	0	16/9	$3e^{-2t}$	$\cos \frac{4}{3}t$	0	1
	-3	-10	$4e^{3t}$	$3e^{-2t}$	1	0
12	4	4	$5e^{-4t}$	$4e^{-2t}$	0	2
	0	25/4	$2e^{3t}$	$\sin \frac{5}{2}t$	2	0
13	-3	-4	$5e^{-2t}$	$2e^{4t}$	0	1
	6	9	$6e^{2t}$	$4e^{-3t}$	1	0
14	0	49/4	$4e^{-3t}$	$3\cos \frac{7}{2}t$	0	2

	1	-6	$2e^{-5t}$	$5e^{2t}$	1	0
15	8	16	$2e^{6t}$	$3e^{-4t}$	0	1
	0	25/9	$4e^{-2t}$	$2\sin \frac{5}{3}t$	0	2

Задание 2. Для защиты от вибрации приборный блок установлен на специальные упругие опоры (амортизаторы). Его движение на амортизаторах при отсутствии боковых и крутильных колебаний описывается дифференциальным уравнением вида

$$m \frac{d^2 x}{dt^2} + \beta \frac{dx}{dt} + kx = 0,$$

где  $x$  – отклонение блока от начального положения,  $t$  – время,  $m$  – масса блока,  $\frac{d^2 x}{dt^2}$  – ускорение,  $\beta$  – коэффициент трения (в амортизаторах),  $\frac{dx}{dt}$  – скорость

движению при колебаниях блока,  $kx$  – слагаемое, которое отвечает за сопротивление упругих элементов (пружин),  $k$  – коэффициент жесткости амортизаторов.

Суммарная жесткость пружин зависит от деформации и определяется коэффициентом:  $k = k_0(1 + ax^2)$ .

Решить уравнение при следующих данных:  $\beta = 0,5$  кг/с, начальные данные:  $x = 1$  см,  $\frac{dx}{dt} = 0$  при  $t = 0$ . Другие параметры предоставлены в таблице 14.2.

Таблица 14.2 – Варианты к заданию №2

№ п/п	Значение параметров		
	$m$ , кг	$k$ , Н/м	$a$ , 1/м <sup>2</sup>
1	11	1	3
2	12	0.5	1
3	5	1	-0.5
4	7	1.5	2

5	9.5	1	2
6	15	2	3
7	4	2	-0.5
8	6	0.5	3
9	10	1	1
10	5	2	2
11	11	1.5	-0.5
12	7	1	2
13	12	1	3
14	8	2	1

Получите решения, которые охватывают не менее чем четыре периода колебаний и постройте по ним соответствующую зависимость  $x(t)$ .

Задание 3. Вертикальные колебания механической системы (см. задание 2) под действием последовательности полусинусоидальных импульсов описывается дифференциальным уравнением вида

$$m \frac{d^2 x}{dt^2} + \beta \frac{dx}{dt} + kx = |F_m \cos(\omega t)|,$$

где  $x$  – отклонение системы от начального положения,  $t$  – время,  $m$  – масса блока,  $\beta$  – коэффициент трения,  $k$  – коэффициент жесткости амортизаторов,  $F_m$  и  $\omega$  – параметры силы, которая вынуждает.

Нужно решить дифференциальное уравнение для следующих данных: масса  $m = 3$  кг; коэффициент трения  $\beta = 1$  кг/с, коэффициент жесткости  $k = 4$  Н/м. Начальные условия:  $x = 0$ ,  $\frac{dx}{dt} = 0$  при  $t = 0$ .

Другие параметры предоставлены в таблице 14.3.

Таблица 14.3 – Варианты к заданию №3

№ п/п	Значение параметров		
	$m$ , кг	$F_m$ , Н	$\omega$ , советов/с
1	11	1020	5
2	2	150	0.1
3	3	1960	2

4	1.5	980	2
5	14	720	0.2
6	2.5	250	12.5
7	3	170	0.3
8	8	1000	1
9	7	600	1,5
10	10	750	10
11	5	200	2
12	4	340	3
13	3	470	2,5
14	9	900	0,3

Получите решение, на котором устанавливаются стойкие колебания в системе. Постройте зависимость  $F(t) = F_m \cos(\omega t)$  и  $x(t)$ .

### Контрольные вопросы

1. Дайте определение обыкновенного дифференциального уравнения  $n$ -го порядка.
2. Как формулируется задача Коши в случае обычного дифференциального уравнения  $n$ -го порядка?
3. В чем заключается метод снижения порядка?
4. Как найти общее решение дифференциального уравнения  $n$ -го порядка с помощью команд подсистемы **Symbolic Math** системы **MATLAB**.
5. Объясните последовательность этапов решения задачи Коши в случае дифференциального уравнения  $n$ -го порядка средствами системы **MATLAB**.
6. Объясните запись `[t,y]=ode45('pr',tspan,y0)`.
7. Какие аргументы могут входить к параметру **OPTIONS**?