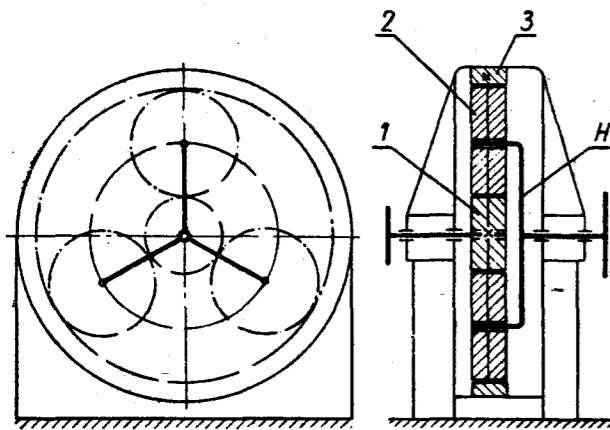


Планетарные редукторы



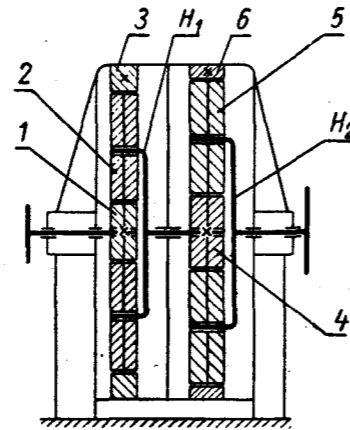
Одноступенчатый. Валы расположены параллельно установочной плоскости корпуса. Центральное колесо 1-ведущее, водило H-ведомое. Центральное колесо 3 закреплено в корпусе

Передаточное отношение:

$$i = 1 + \frac{z_3}{z_1}$$

Ведущий и ведомый валы вращаются в одну сторону

Фиг. 41



Двухступенчатый. Валы расположены параллельно установочной плоскости корпуса

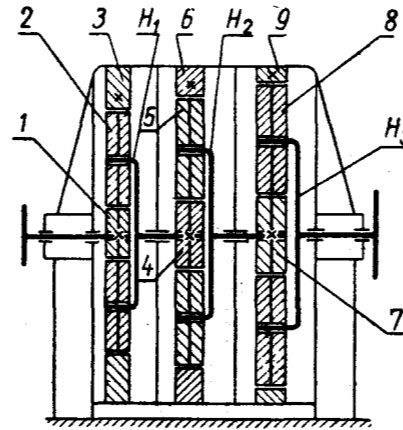
Центральное колесо 1-ведущее, водило H<sub>2</sub>-ведомое. Центральные колеса 3 и 6 закреплены в корпусе

Передаточное отношение:

$$i = \left(1 + \frac{z_3}{z_1}\right) \left(1 + \frac{z_6}{z_4}\right)$$

Ведущий и ведомый валы вращаются в одну сторону

Фиг. 42



Трехступенчатый. Валы расположены параллельно установочной плоскости корпуса

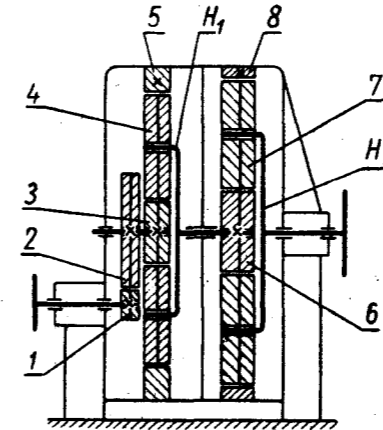
Центральное колесо 1-ведущее, водило H<sub>3</sub>-ведомое. Центральные колеса 3, 6, 9 закреплены в корпусе

Передаточное отношение:

$$i = \left(1 + \frac{z_3}{z_1}\right) \left(1 + \frac{z_6}{z_4}\right) \left(1 + \frac{z_9}{z_7}\right)$$

Ведущий и ведомые валы вращаются в одну сторону

Фиг. 43



Трехступенчатый. Валы расположены параллельно установочной плоскости корпуса. Первая ступень - простая передача, вторая и третья - планетарные

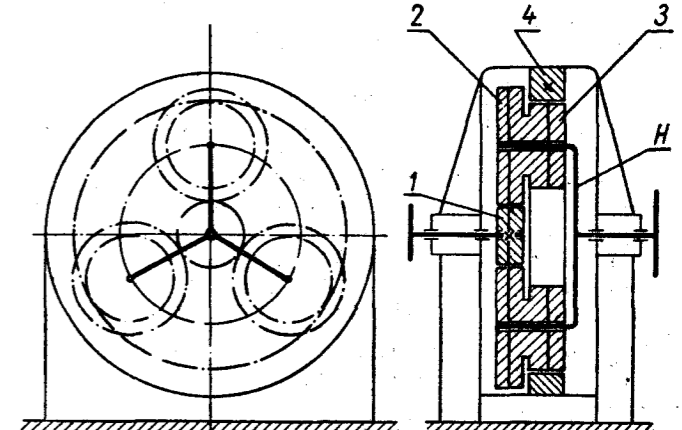
Колесо 1-ведущее, водило H<sub>2</sub>-ведомое. Центральные колеса 5 и 8 закреплены в корпусе

Передаточные отношения

$$i = \frac{z_2}{z_1} \left(1 + \frac{z_5}{z_3}\right) \left(1 + \frac{z_8}{z_6}\right)$$

Ведущий и ведомые валы вращаются в противоположные стороны

Фиг. 44



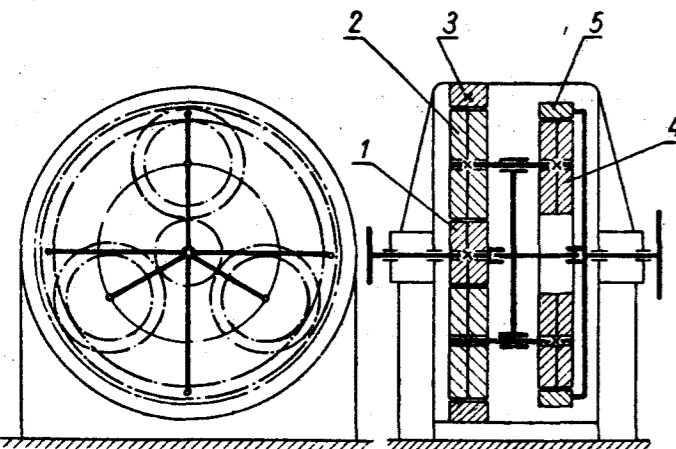
Двухступенчатый. Валы расположены параллельно установочной плоскости корпуса. Центральное колесо 1-ведущее, водило H-ведомое. Центральное колесо 4-закреплено в корпусе. Колеса 2 и 3 жестко соединены между собой

Передаточное отношение:

$$i = 1 + \frac{z_2 z_4}{z_1 z_3}$$

Ведущий и ведомый валы вращаются в одну сторону

Фиг. 45



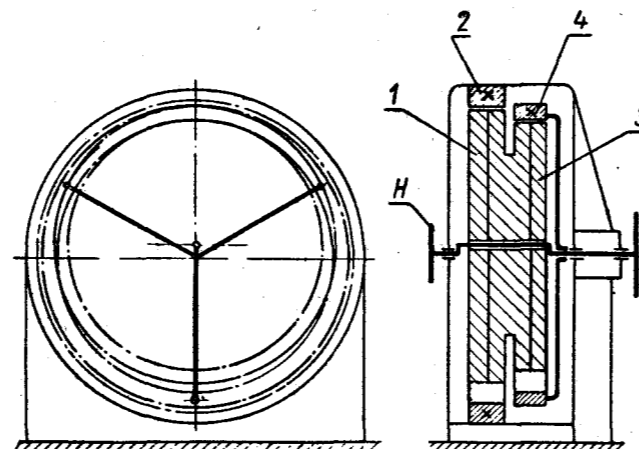
Двухступенчатый. Валы расположены параллельно установочной плоскости корпуса. Центральное колесо 1-ведущее, центральное колесо 5-ведомое. Центральное колесо 3-закреплено в корпусе, колеса 2 и 4 жестко соединены между собой

Передаточное отношение:

$$i = \frac{1 + \frac{z_3}{z_1}}{1 + \frac{z_3 z_4}{z_2 z_5}}$$

Ведущий и ведомый валы вращаются при  $D_5 < D_3$  в одну сторону, при  $D_5 > D_3$  в противоположные стороны

Фиг. 46



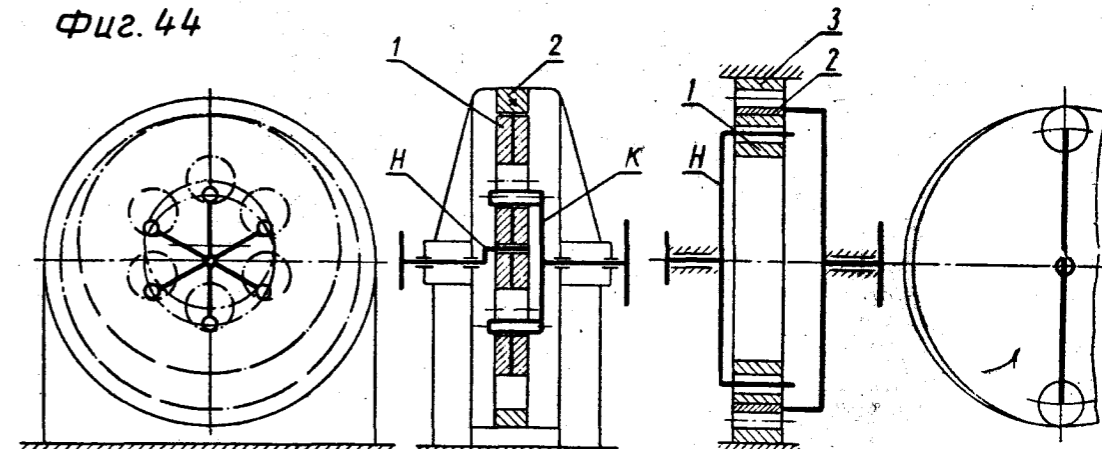
Двухступенчатый. Валы расположены параллельно установочной плоскости корпуса. Водило H-ведущее. Центральное колесо 4-ведомое, центральное колесо 2 закреплено в корпусе, колеса 1 и 3 жестко соединены между собой

Передаточное отношение:

$$i = \frac{1}{1 - \frac{z_3 z_2}{z_4 z_1}}$$

Ведущий и ведомый валы вращаются при  $D_3 < D_2$  в одну сторону, при  $D_3 > D_2$  в противоположные стороны

Фиг. 47



Одноступенчатый. Валы расположены параллельно установочной плоскости корпуса. Водило H-ведущее, вал с кривошипами K-ведомый, центральное колесо 2 закреплено в корпусе

Передаточное отношение:

$$i = \frac{z_1}{z_1 - z_2}$$

Ведущий и ведомый валы вращаются в разные стороны

Фиг. 48

Волновой. Водило H с роликом 1-ведущее, колесо с гибким ободом 2-ведомое, колесо 3 закреплено в корпусе. Передаточное отношение  $i = \frac{z_2}{z_3 - z_2}$

Фиг. 49